

**Датчик положения привода РПН  
ДПЗ-3**

Руководство по эксплуатации

ДПЗ – РЭ В2.0 01-02.02

Фрязино



# Содержание

1	Назначение.....	4
2	Технические характеристики.....	5
3	Состав изделия .....	5
4	Тара и упаковка .....	6
5	Последовательность монтажа.....	6
	Приложение 1.....	7
	Габаритные чертежи .....	7
	Приложение 2.....	8
	Схемы подключения ДП-3 .....	8
	Приложение 3.....	10
	Схема привязки ДП-3.....	10

# 1 Назначение

Датчик положения привода ДП-3 предназначен для определения текущей ступени регулирования трансформатора под нагрузкой. Датчик ДП-3 может работать с приводами ПДП-1, ПДП-4, МА-1, РНТ-13. А так же с другими приводами предусматривающими установку сельсин-датчиков типа БД-404 или БД-1404 или других датчиков с габаритными размерами БД-404/БД-1404.

Датчик положения привода ДП-3 представляет собой металлический цилиндр с фасками для установки. По габаритным характеристикам и местам установки датчик ДП-3 полностью повторяет сельсины типа БД-404 или БД-1404. Устанавливается датчик ДП-3 взамен сельсин-датчика и представляет из себя электронный датчик угла (энкодер) поворота привода со схемой преобразования сигнала.

ДП-3 имеет различные интерфейсы для вывода значения угла поворота привода. Интерфейс RS-485 – для передачи информации о ступени регулирования трансформатора в системы АСУ ТП. Аналоговый токовый интерфейс «токовая петля» с диапазонами 4-20 А, или 0-5 мА, или 0-20 мА, предназначен для передачи информации о ступени регулирования трансформатора в указатели положения типа УП41,4/25 или системы АСТУ с помощью дополнительных преобразователей.

## 2 Технические характеристики

Напряжение питания*	= 5 В ± 5%
(в зависимости от исполнения)	= 24 В ± 5%
Потребляемая мощность, не более	1 Вт
Полный угол поворота	360 ° без стопора
Точность определения угла поворота	± 2°
Цифровой выход*	RS-485 формат MODBUS
Аналоговые выходы*	0-20мА, 0-5 мА, 4-20 мА
Температурный диапазон	-40 – +60 °С
Габаритные размеры	Ø67x110 мм
Вес, не более	3 кг
Срок службы, не менее	10 лет
Гарантийный срок	3 года
Количество переключений на отказ, не менее	500 000

\* - уточняется при заказе прибора

## 3 Состав изделия

Датчик поставляется в комплекте, указанном в таблице 1.

Таблица 1. Комплект поставки ДП-3

Наименование	Количество
1. Датчик положения ДП-3, шт.	1
2. «Датчик положения привода РПН ДП-3. Руководство по эксплуатации», шт.	1
3. «Датчик положения привода РПН ДП-3. Паспорт», шт.	1
4. «Система команд универсальных датчиков положения привода РПН ДП-3, ДП-3-У, ДП-3/2, ДП-4 на основе протокола MODBUS», шт.	1

## 4 Тара и упаковка

Датчик поставляется в комплектности согласно п. 3 упакованным в соответствующую транспортную тару, имеющую маркировку по ГОСТ 14192-96 и содержащую манипуляционные знаки.

Упаковка прибора соответствует категории упаковки КУ-I, типу упаковки ВУ-II по ГОСТ 23216-78.

Поставка на малые расстояния или поставка небольших партий датчиков по согласованию с потребителем допускается без транспортной тары.

## 5 Последовательность монтажа

1. Установить привод в первое положение.
2. Отсоединить от сельсин-датчика провода.
3. Снять с верхней оси сельсин-датчика шестерёнку.
4. Отпустить крепёжный хомут и вынуть сельсин-датчик.
5. Установить шестерёнку на ось датчика **ДП-3**.
6. Установить датчик **ДП-3** в крепёжный хомут.

**Внимание!** Датчик зафиксирован четырьмя фиксирующими винтами. При установке датчика винты, попадающие под хомут предварительно отпустить или полностью выкрутить.

7. Проконтролировать правильное совпадение зубцов шестерёнок.
8. Зажать крепёжный хомут.
9. Отпустить или выкрутить из датчика оставшиеся фиксирующие винты.
10. Подключить к клеммнику датчика провода от указателя положения согласно схемам подключения (см. п. 7).

\* При необходимости можно выкрутить заглушку из боковой стенки корпуса, при этом отверстие желательно закрыть, во избежание попадания воды внутрь датчика.

# Габаритные чертежи

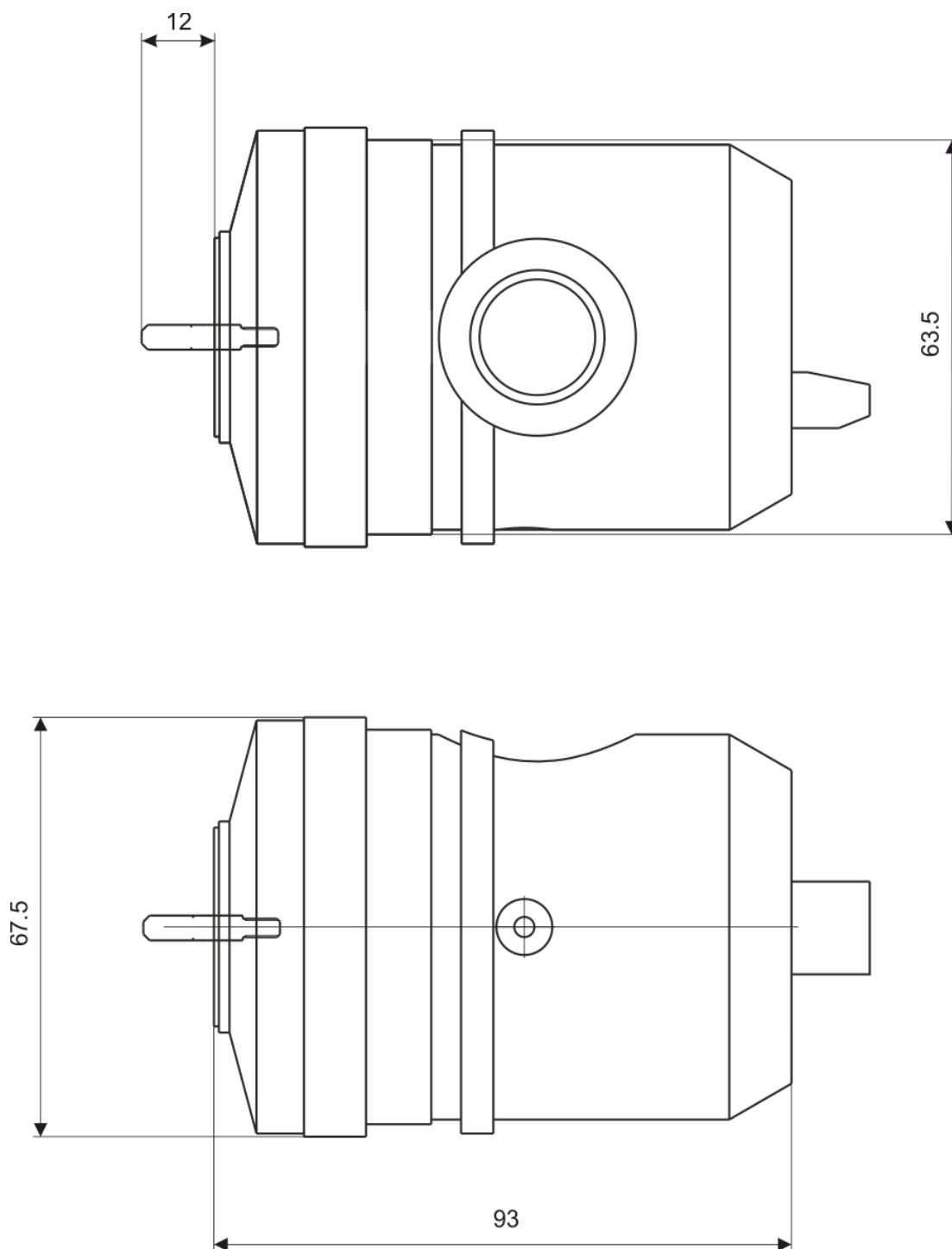
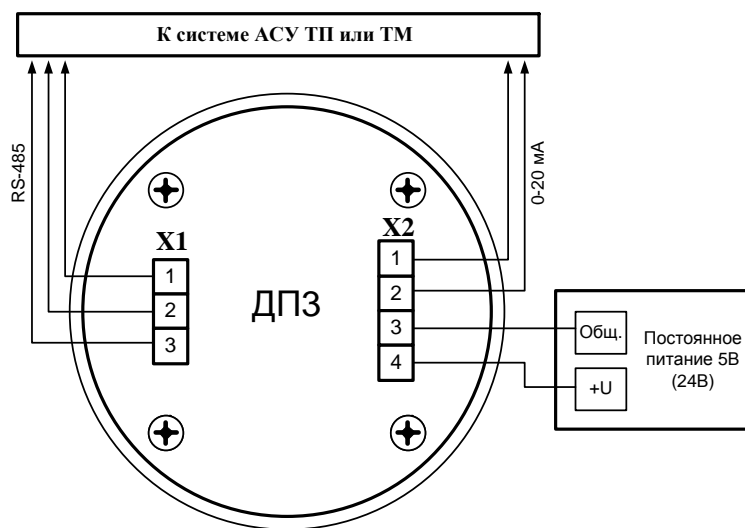
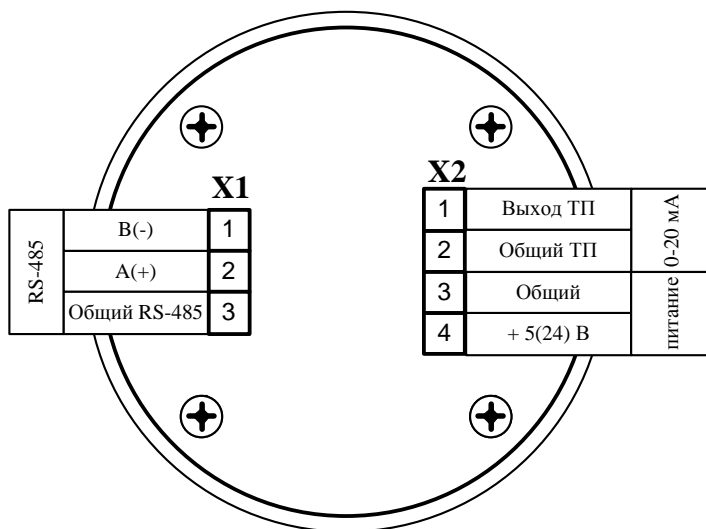


Рис 1.1. Габаритные размеры датчика ДП-3

## Схемы подключения ДП-3





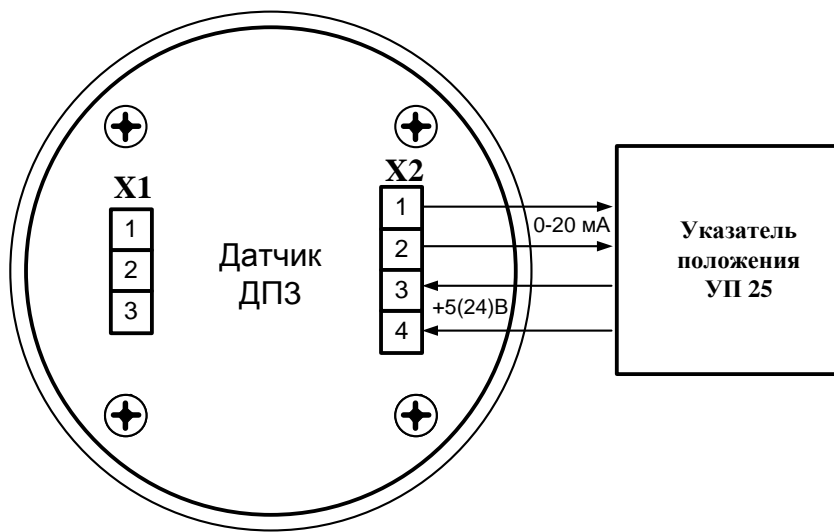


Рис. 2.1 Схема подключения ДП-3

## Схема привязки ДП-3

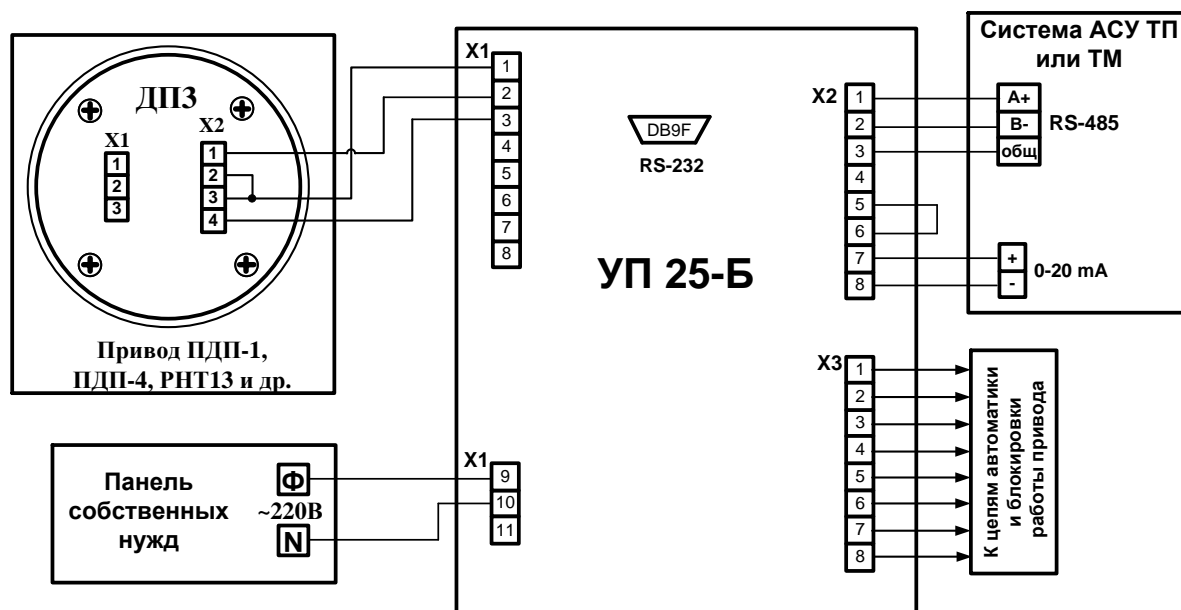


Рис. 3.1 Схема привязки датчика ДП-3-5-ТП к УП 25

